

NiboRoboLib 3.3

Installationsanleitung

1 Installation der NiboRoboLib 3.3

Um den automatischen Installer zu verwenden, muss die Datei **niborobolib_303_x64.msi** (für 64-Bit Windows-Systeme) bzw. die Datei **niborobolib_303_x86.msi** (für 32-Bit Windows-Systeme) auf dem Computer gespeichert werden.

Sie finden diese Dateien unter: <http://www.roboter.cc/niboRoboLib>

Die **NiboRoboLib** enthält:

- + Alle benötigten **Treiber** für NIBO2, NIBObee und NIBOburger
- + **RoboDude** (Übertragungsprogramm für .hex- und .xhex-Dateien)
- + **C-Bibliothek** und **Testprogramme** für NIBO2, NIBObee und NIBOburger
- + **Kalibrierprogramme** für die Sensoren
- + **ARDUINO**-Bibliothek für NIBO2, NIBObee und NIBOburger

Speichern Sie die Datei z.B. auf dem Desktop ab.

Wenn **Windows XP** oder **Windows 7** als Betriebssystem verwendet wird, geht es direkt weiter mit **Kapitel 1.2!**

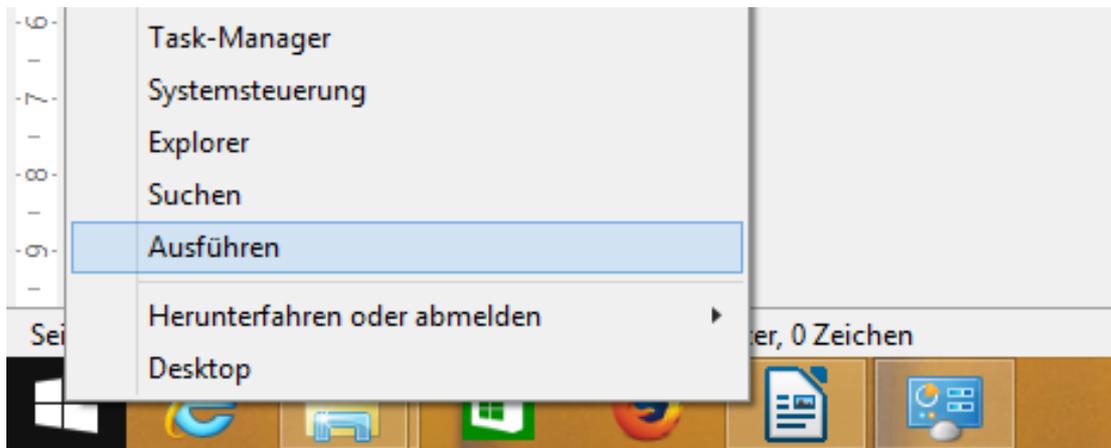
1.1 Windows 8, Windows 8.1, Windows 10

Falls Sie Windows 8 bzw. 8.1 bzw. 10 als Betriebssystem verwenden, muss zunächst für die Installation das Erzwingen der Treibersignatur deaktiviert werden.

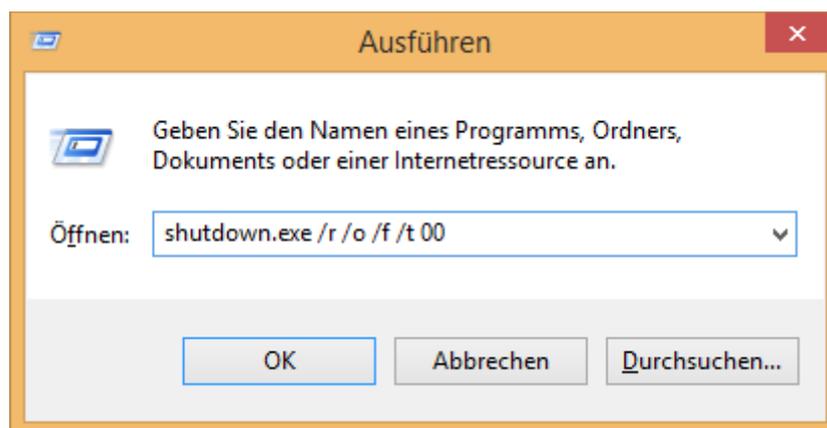
Um unsignierte, also nicht von Microsoft signierte, Treiber unter Windows 8

zu installieren, muss dies vor dem eigentlichen Hochfahren des Systems freigegeben werden. Dazu gehen wir wie folgt vor:

Wenn Windows hochgefahren ist, muss zunächst Boot-Options-Menü gestartet werden. Mittels der Tastenkombination Win+R wird der "Ausführen"-Dialog geöffnet. Alternativ bekommt man diesen Dialog über einen Rechtsklick auf das Windows-Symbol in der linken unteren Ecke:



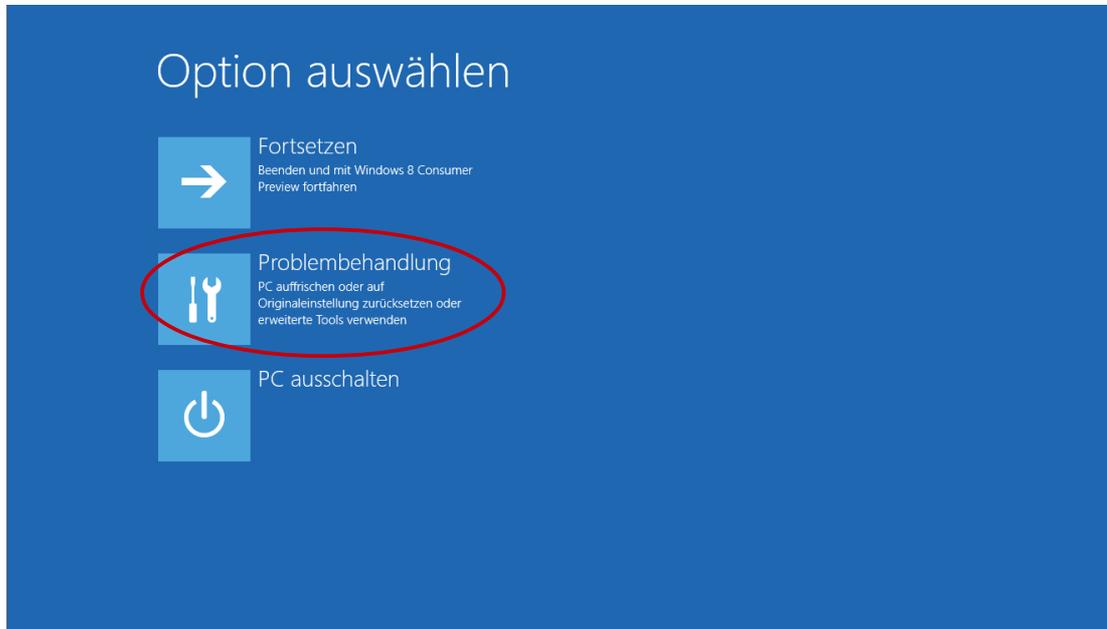
In diesen Dialog geben wir nun den Befehl **shutdown.exe /r /o /f /t 00** ein:



Achtung: Wenn man diesen Befehl ausführt, startet der Rechner sofort neu!

Bestätigen Sie den Dialog mit OK.

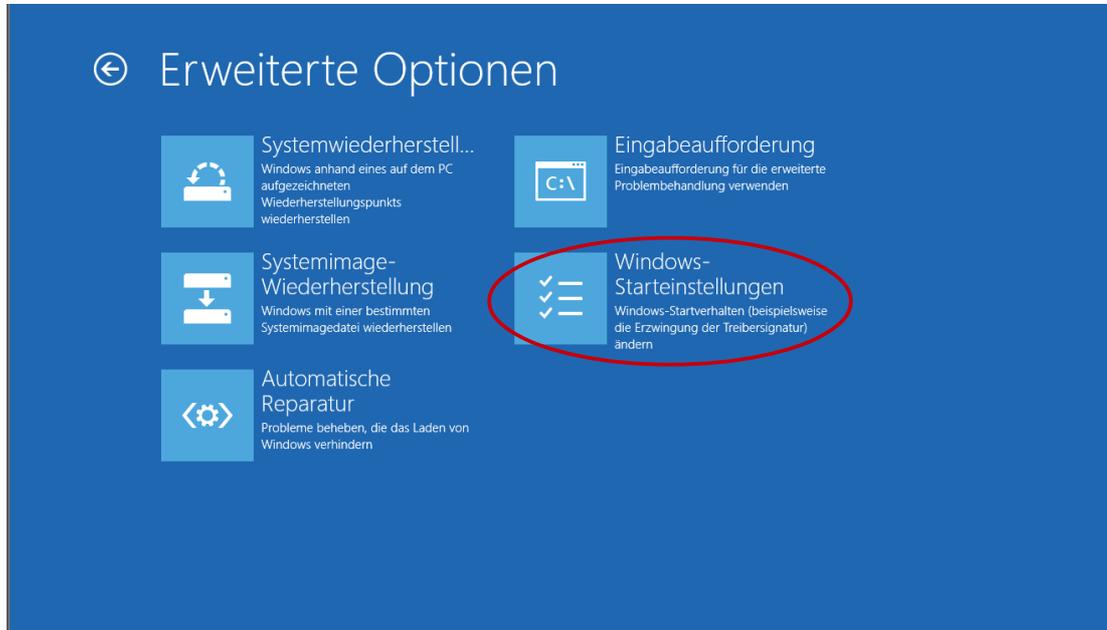
Im folgenden Auswahldialog wählen wir den Punkt „Problembehandlung“ aus:



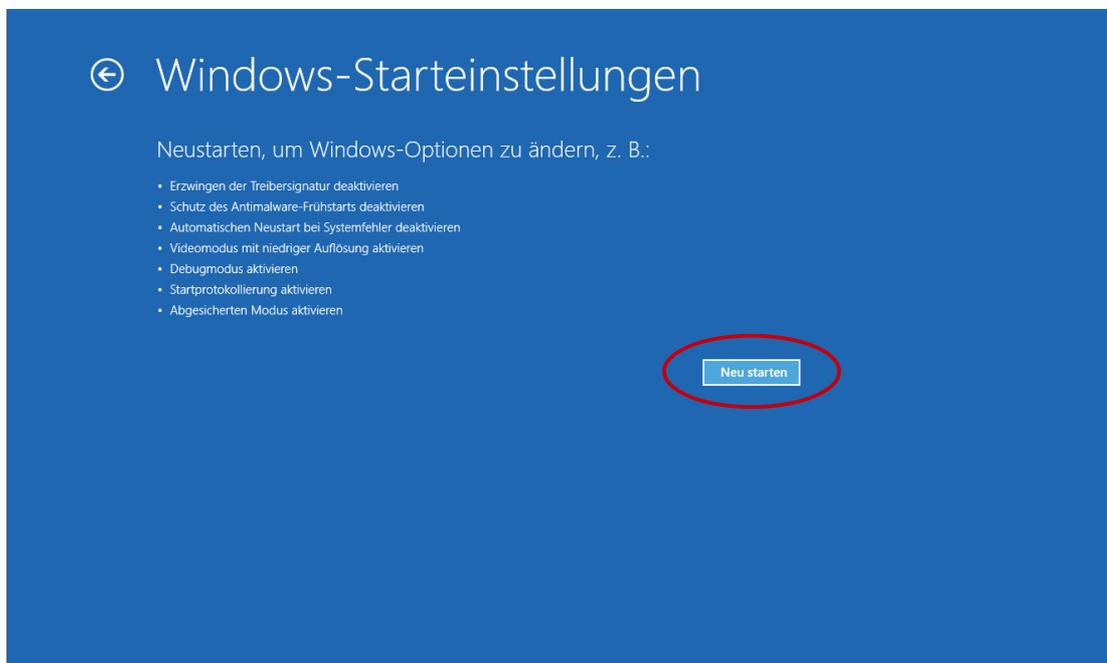
Danach wählen wir „Erweiterte Optionen“:



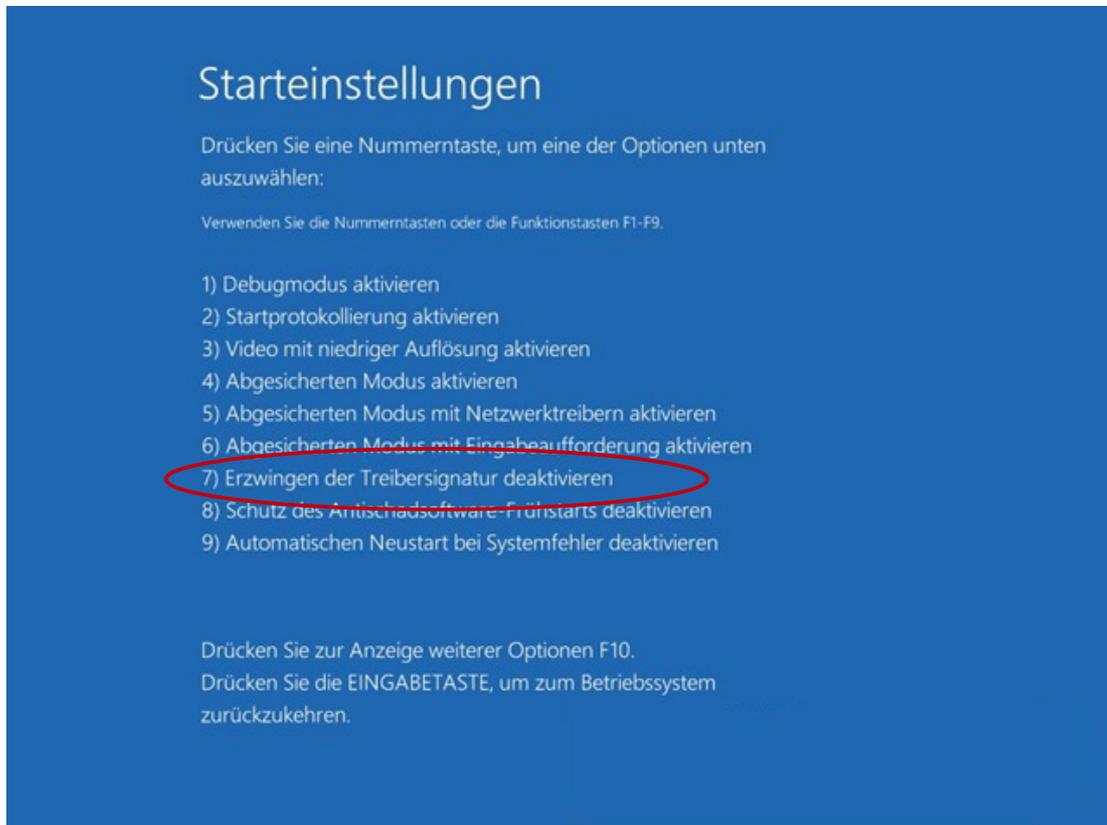
Nun wählen wir „Starteinstellungen“ oder auch „Windows-Starteinstellungen“:



Im folgenden Dialog klicken Sie auf „Neu starten“:



Im folgenden Dialog wählen wir mittels der Taste F7 die Option „Erzwingen der Treibersignatur deaktivieren“ aus:



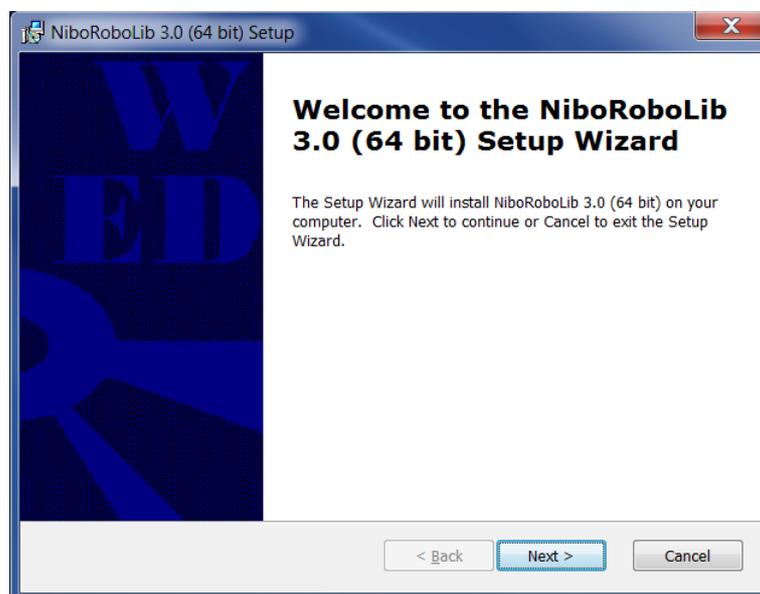
Hinweis: Die Änderungen werden beim nächsten Neustart automatisch wieder zurückgesetzt!

1.2 Starten des Installers

Jetzt kann die Installation der NiboRoboLib per Doppelklick auf das Symbol gestartet werden:

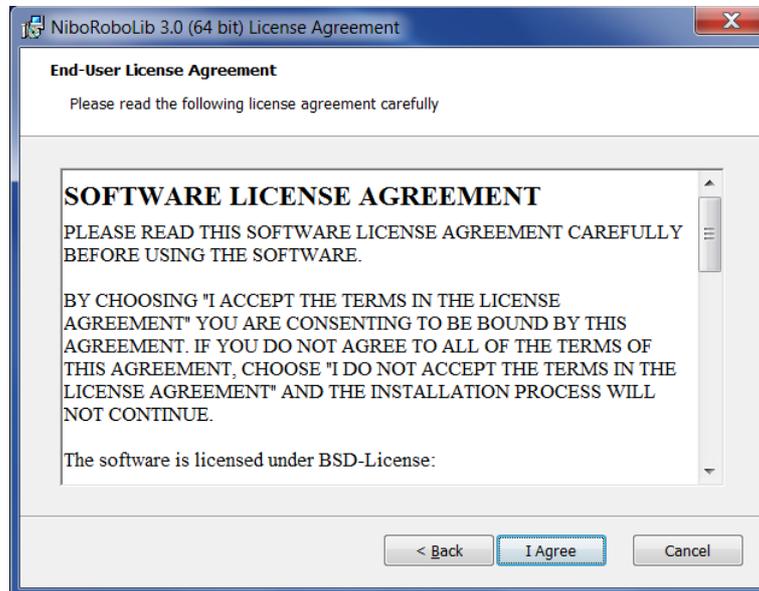


Eventuell muss vor der Installation noch eine Sicherheitswarnung bestätigt werden:

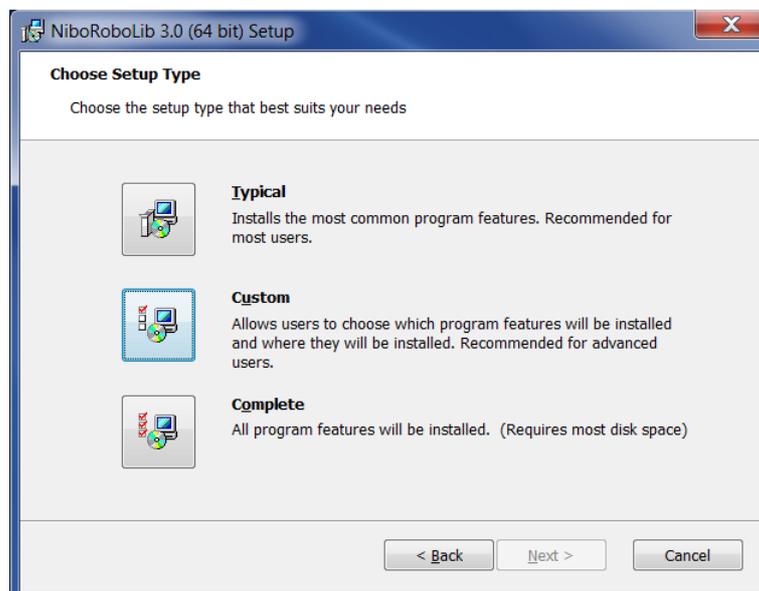


Klicken Sie auf „Next“ um die Installation zu starten.

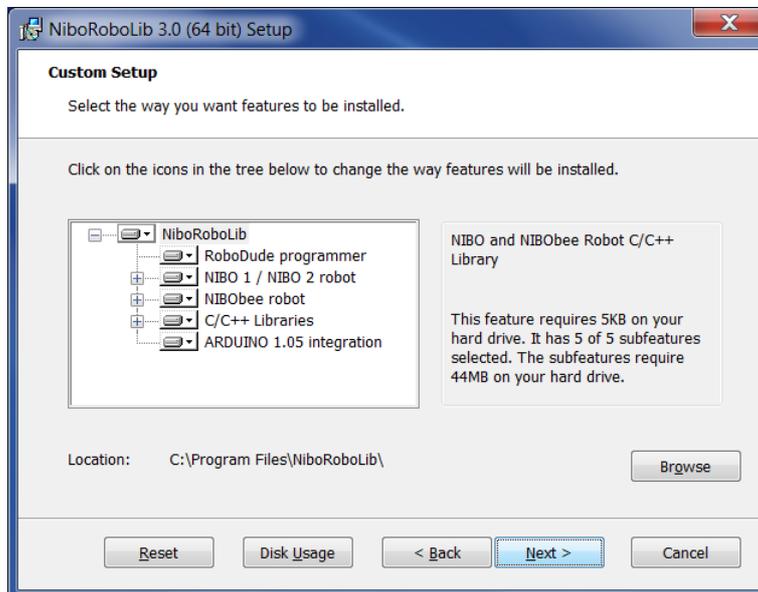
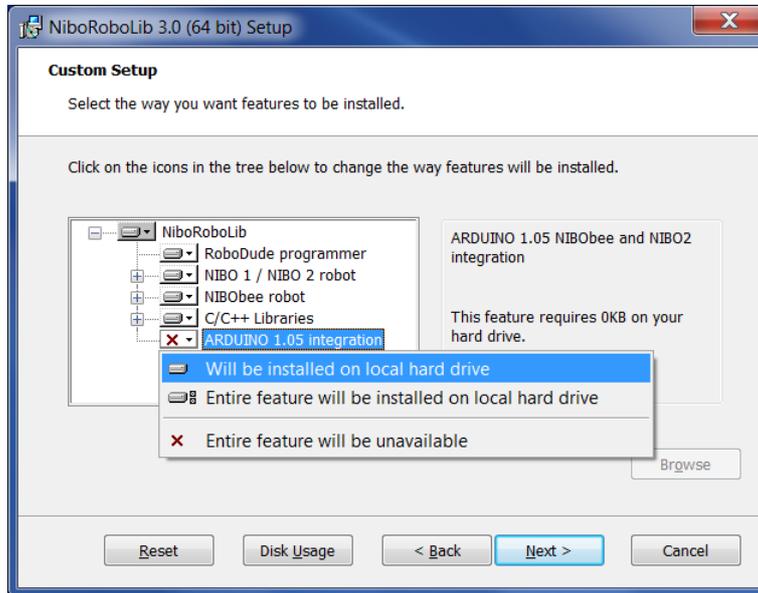
Bestätigen Sie das folgende Fenster mit „*I Agree*“:



Im anschließenden Fenster wird die Art der Installation ausgewählt. Wählen Sie hier die Option „*Custom*“ aus und bestätigen Sie mit „*Next*“:

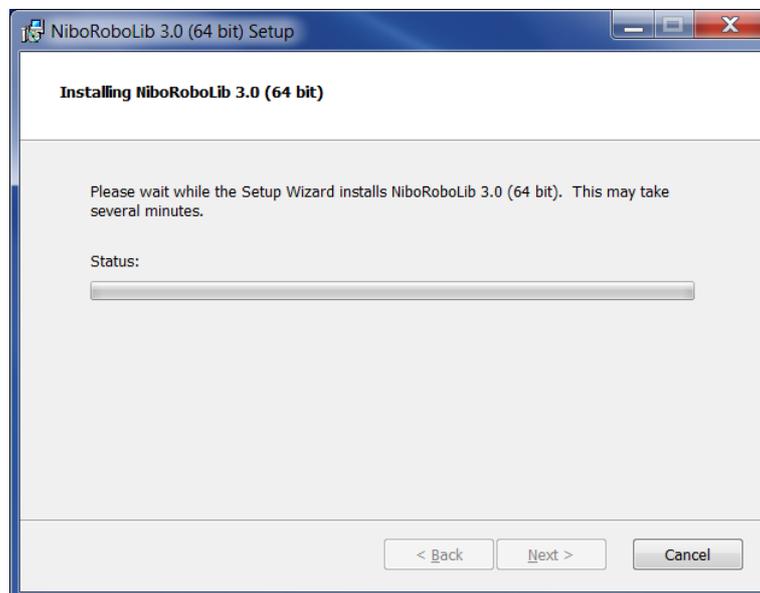
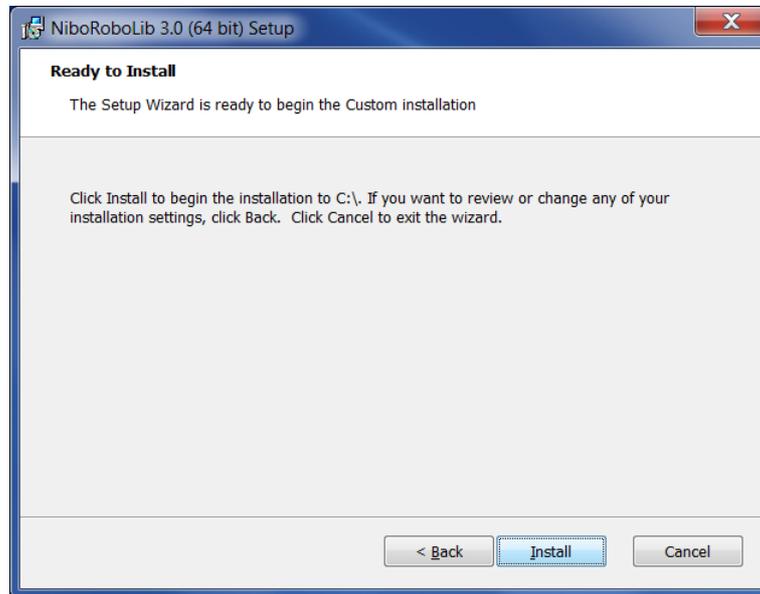


Falls die **ARDUINO**-Bibliotheken auch installiert werden sollen, muss dies im folgenden Fenster ausgewählt werden:

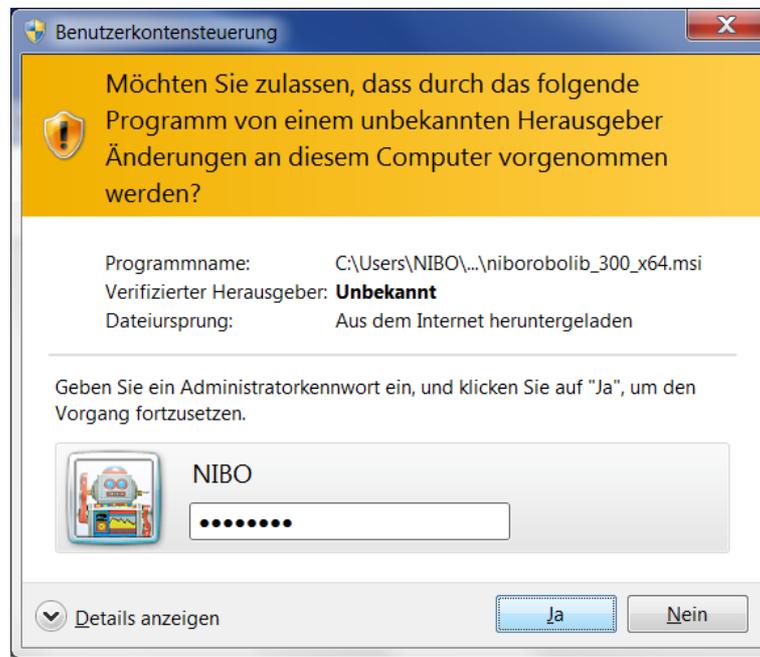


Bestätigen Sie Ihre Auswahl mit der Schaltfläche „Next“.

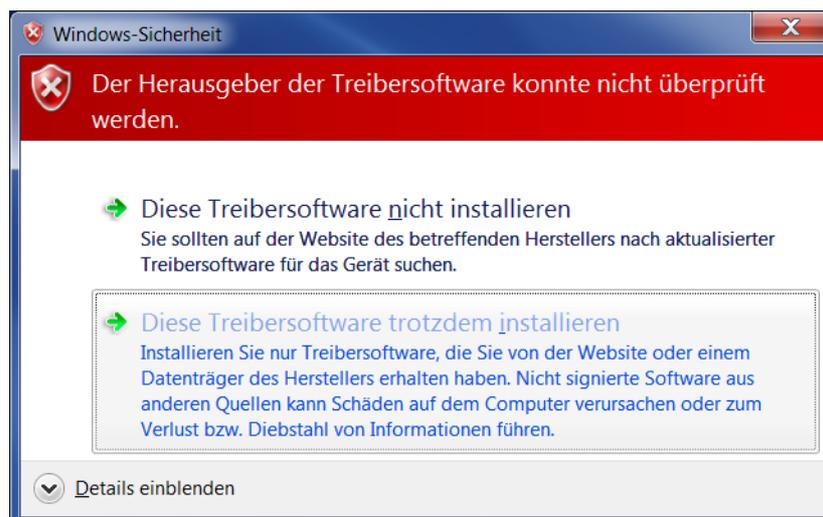
Jetzt kann die Installation mit „*Install*“ gestartet werden:

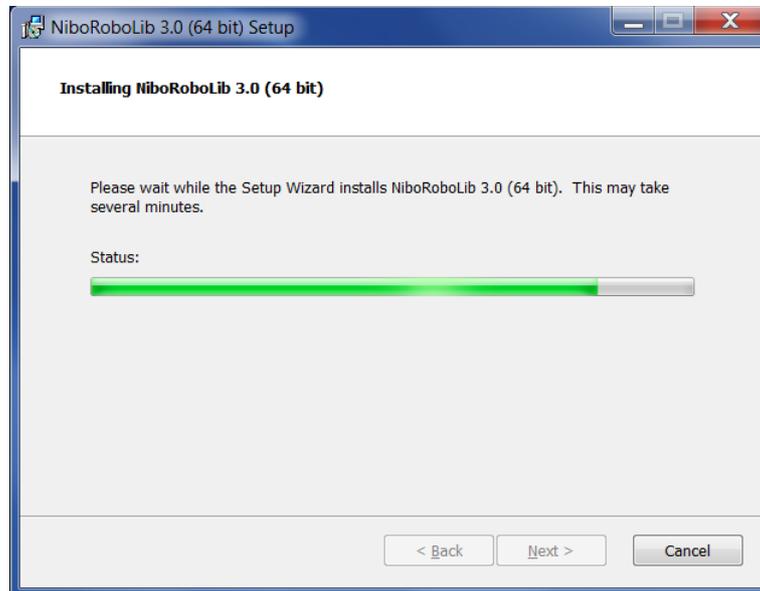


Eventuell muss vor nun noch eine Sicherheitswarnung bestätigt werden:



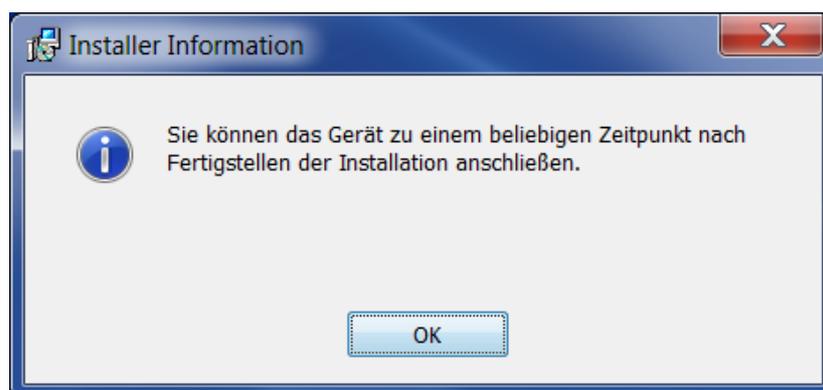
Klicken Sie auf „*Diese Treibersoftware trotzdem installieren*“ :

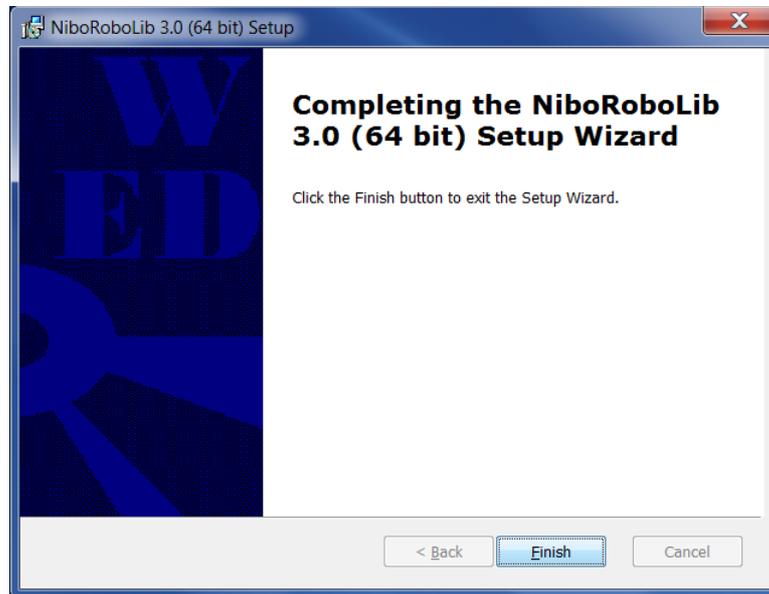




Anschließend wird der Dialog mit der Schaltfläche „**Next**“ verlassen.

Bestätigen Sie das folgende Infofeld mit „**OK**“ :





Die gesamte Installation wird mit „*Finish*“ abgeschlossen.

Auf Ihrem Rechner sollten nun für die 32-Bit Version und auch für die 64-Bit Version unter **C:\Programme\NiboRoboLib** alle benötigten **Dateien** und **Programme** vorhanden sein.